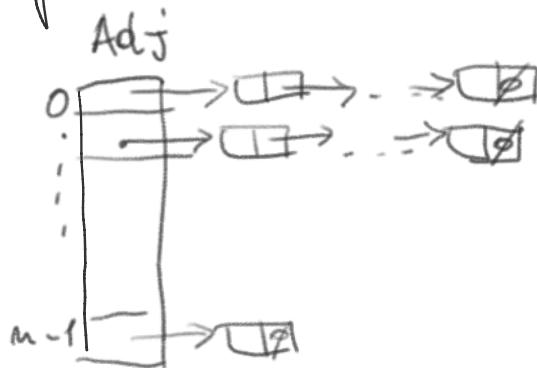


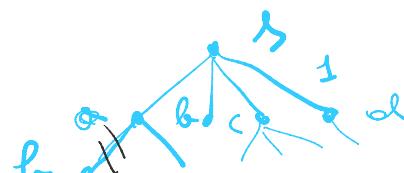
Visto BFS di G a partire dalla Sorgente s .

G è rappresentato da Adj array di puntatori



$$|V|=n \quad |E|=m$$

$$\Theta(n+m)$$



La procedura BFS usa

- . una coda semplice Q FIFO
- . un array di bool. raggiunto $[0..n-1]$
- . (un array di bool. inCode $[0..n-1]$)

BFS (s):

```
for ( $u=0$ ;  $u < n$ ;  $u++$ ) {
```

raggiunto [u] = false;

inCode [u] = false;

} Enqueue (Q, s);

inizializzazione

Spazio $\Theta(n)$

if inCode [s] = true;

while ($Q \neq \text{empty}$) {

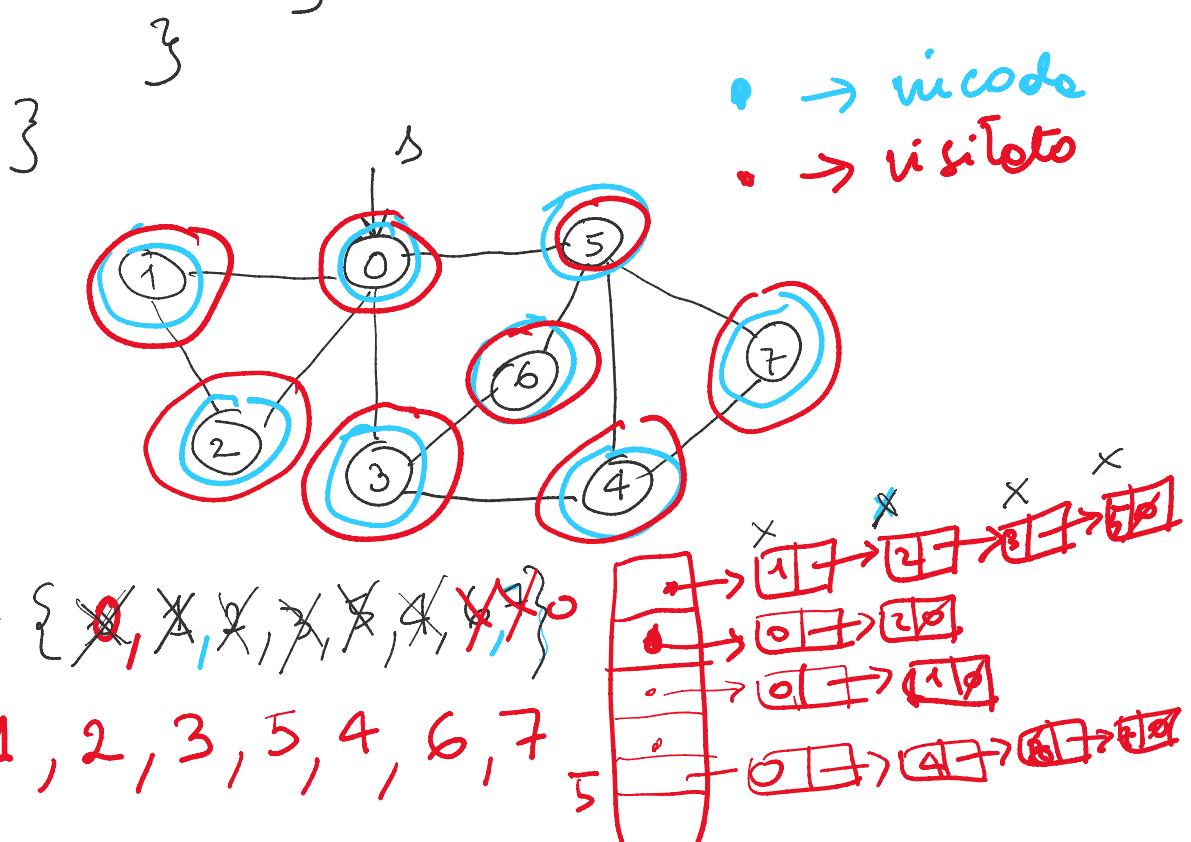
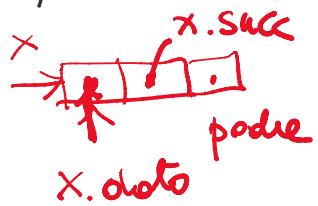
$u = \text{Dequeue} (Q)$;

$$l_0 + l_1 + \dots + l_{n-1}$$

Visite

$u = \text{Dequeue}(Q);$ $x_0 + x_1 + \dots + x_{n-1}$
 $\text{raggiunto}[u] = \text{true};$ $2m$
for($x = \text{Adj}[u]; x \neq \text{NULL}; x = x.\text{succ})\{$
 $v = x.\text{dato};$
 if ($\text{!InCode}[v]$) {
 $\text{Enqueue}(Q, v);$
 $\text{InCode}[v] = \text{true};$
 $v.\text{padre} = u;$
 }
}

$\Theta(n+m)$



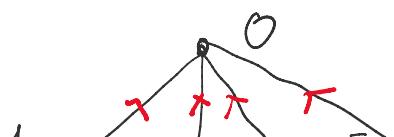
$Q = \{\cancel{0}, \cancel{1}, \cancel{2}, \cancel{3}, \cancel{4}, \cancel{5}, \cancel{6}, \cancel{7}\}$

$0, 1, 2, 3, 5, 4, 6, 7$

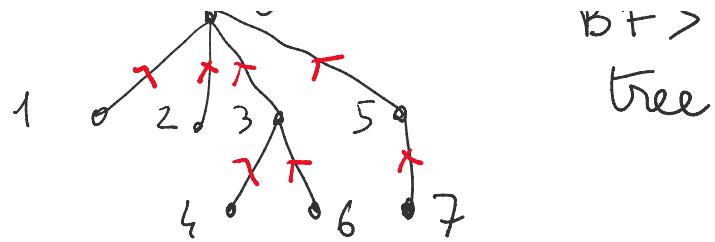
Visite BFS induce albero BFS

è uno "Spanning tree"

"albero di copertura"



BFS
tree.



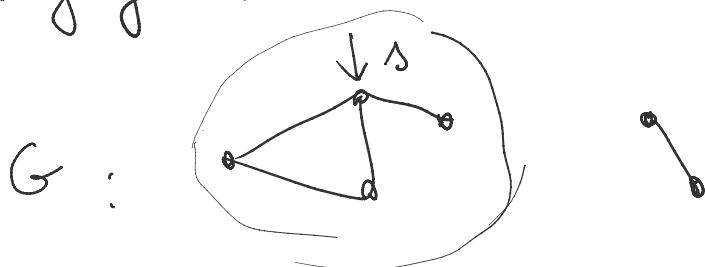
\exists all'bero BFS d ϵ per ogni nodo v il percorso minimo da v a s .

- modifcare BFS per calcolare anche le distanze di ciascun v da s
- visitare gli archi di G in ordine BFS

Teo: la distanza minima da v a s in G ϵ uguale alla profondità di v nell'bero BFS.

Raggiabilità dei nodi:

- grafi non orientati
- grafi orientati



• G è connesso?

tutti i nodi di G sono raggiungibili?

Calcolo del diametro di G

BFS da tutte le possibili sorgenti
 $\Theta(n(n+m))$

G grafo dinamico

non esiste la lista di adiacenze

non si conoscono le etichette dei nodi

$\text{Adj}(u)$ = funzione che calcola tutti i link e altri modi.

BFS-explore (s); Dizionario D

Enqueue (Q, s); cerca Q

~~Inserisci (D, s)~~

while ($Q \neq \text{empty}$) {

$u = \text{Dequeue} (Q)$;

if Appartiene (D, u) == -1 {

Inserisci (D, u);

for ($x = \text{Adj}(u); x \neq \text{null}; x = x.\text{succ}$) {

$v = x.\text{dest}$;

Enqueue (Q, v);

}

}

D è implementato con tabelle hash
 $n + n \wedge 1 \wedge \dots \wedge n'$

D è un algoritmo con tempo medio

BFS $\Theta(n+m)$ al caso medio

D è implementato con AVL

ricerca e vis. $O(\log n)$ caso pessimo

BFS $\Theta((n+m) \log n)$

Visita DFS

Depth First Search (albero: visite anticipate)

Scansione (G): Adj : lista di
adiacenze

for ($s=0$; $s < n$; $s++$) raggiunto

raggiunto(s) = false;

for ($s=0$; $s < n$; $s++$)

if ($! \text{raggiunto}[s]$) DFS(s);

DFS (u):

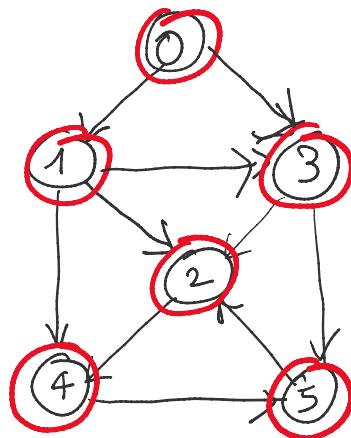
raggiunto [u] = true;

for ($x = \text{Adj}[u]$; $x \neq \text{NULL}$; $x = x.\text{succ}$) {

$v = x.\text{dato}$;

if ($! \text{raggiunto}$) DFS(v);

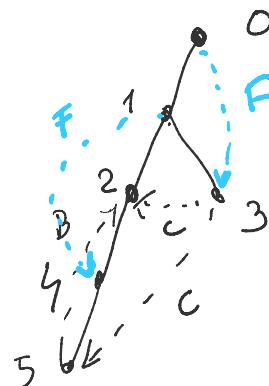
}



0, 1, 2, 4, 5, 3

~~DFS(0)~~
~~DFS(1)~~
~~DFS(2)~~
~~DFS(4)~~
~~DFS(5)~~
~~DFS(3)~~

Visite DFS induce
un albero DFS



induce anche una classificazione degli
archi di G

archi dell'albero A

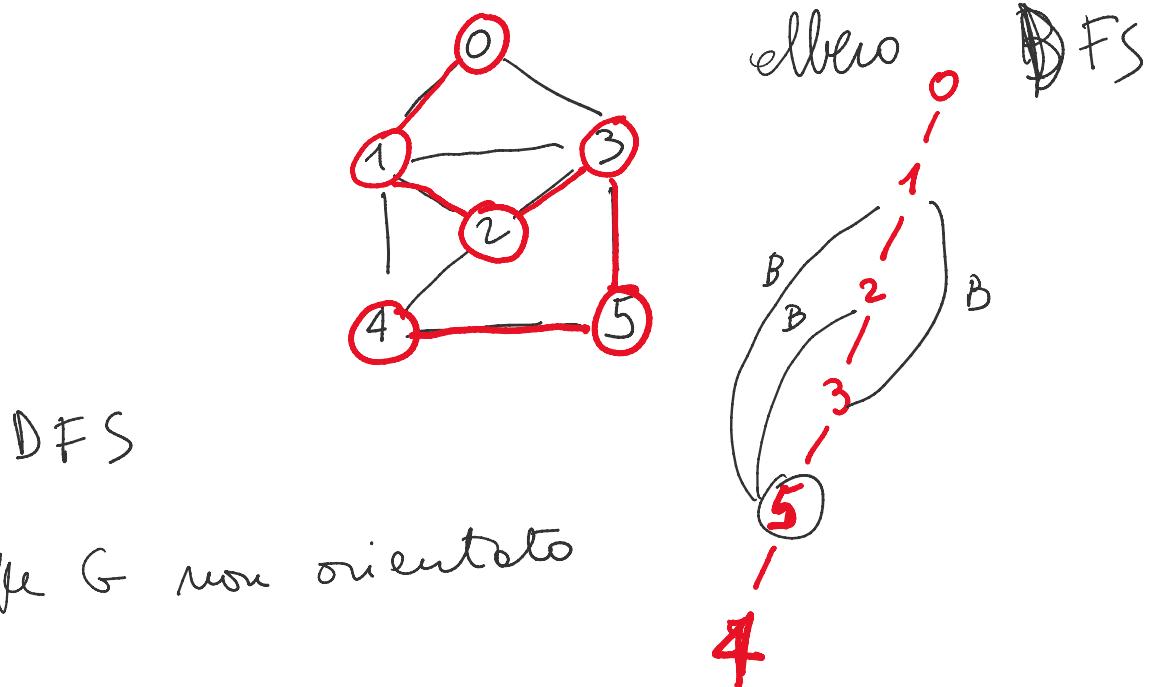
archi all'inviato B se connette un
nodo con un antenato

archi all'antreno C

archi in avanti F se connette un
nodo con un
disendente

Se il Grafo è non orientato poniamo
per + - 0: invia / riceve archi indistin-

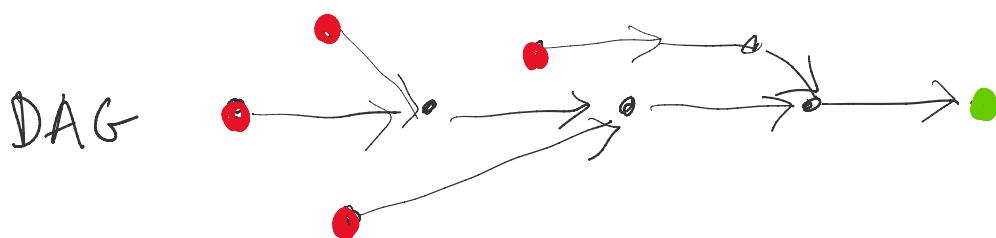
Se si prego e non ometto poiché
soltanto archi dell'albero e all'indietro
archi



G : DAG

Directed Acyclic Graph

Ordinamento topologico



Estendere DFS per classificare gli
archi.