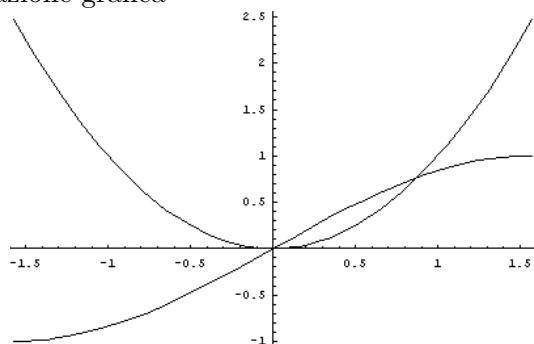


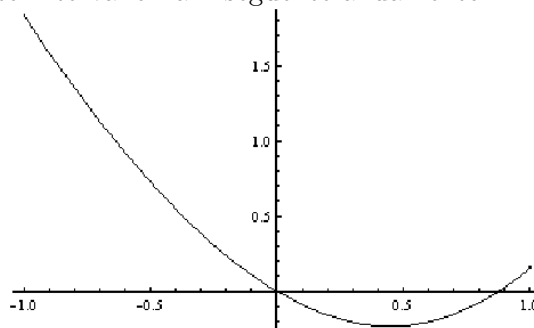
Soluzione della prova scritta  
di Laboratorio di Calcolo del 7 luglio 2008

### Esercizio 1

(a) Dalla separazione grafica



risultano due soluzioni  $\alpha$ , con  $0.5 < \alpha < 1$  e  $\beta = 0$ . Per la convergenza ad  $\alpha$ , poiché nell'intervallo di separazione è  $f'(x) = 2x - \cos x > 0$ ,  $f''(x) = 2 - \sin x > 0$ , e inoltre  $f(0.5) < 0$ ,  $f(1) > 0$ , il grafico di  $f(x)$  nel suddetto intervallo ha il seguente andamento



Scegliendo  $x_0 = 1$  si ha convergenza monotona, perché  $f(1)f''(1) > 0$ . La convergenza è del secondo ordine.

Per la convergenza a  $\beta$ , si ha che nell'intervallo  $[-1, 0)$  è  $f'(x) < 0$ ,  $f''(x) > 0$  e  $f(-1)f''(-1) > 0$  e quindi si ha convergenza monotona di secondo ordine a  $\beta$  scegliendo  $x_0 = -1$ .

```
(b) f=inline('x^2-sin(x)');  
f1=inline('2*x-cos(x)');  
x0=1;  
f0=feval(f, x0);  
x1=x0-f0/feval(f1, x0);  
x2=x1-feval(f, x1)/feval(f1, x1);
```

```
x3=x2-feval(f, x2/feval(f1, x1));
```

Per la successione convergente a  $\beta$  basta ripetere gli stessi comandi a partire da  $x_0 = -1$ .

## Esercizio 2

- (a) Gli autovalori sono  $\lambda_1 = 2$  e  $\lambda_2 = 1$ , perché  $A$  è triangolare superiore. Gli autovalori relativi a  $\lambda_1$  sono le soluzioni del sistema lineare omogeneo

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

e quindi tutti i vettori della forma  $k(1, 0)^T$ . Gli autovalori relativi a  $\lambda_2$  sono le soluzioni del sistema lineare omogeneo

$$\begin{pmatrix} 1 & -1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix},$$

e quindi tutti i vettori della forma  $k(1, -1)^T$ .

- (b) Sono soddisfatte le condizioni per la convergenza poiché gli autovalori sono distinti e gli autovalori sono linearmente indipendenti.
- (c) Si ha

$$x_1 = Ax_0 = \begin{pmatrix} 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad x_2 = Ax_1 = \begin{pmatrix} 7 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad x_3 = Ax_2 = \begin{pmatrix} 15 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

- (d) Per  $i$  generico si ha  $x_i = (2^{i+1} - 1, 1)^T$ . Il vettore  $i$ -esimo normalizzato è

$$\frac{x_i}{\|x_i\|_\infty} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1/(2^{i+1} - 1) \end{pmatrix},$$

che, per  $i \rightarrow \infty$ , tende all'autovettore  $(1, 0)^T$ .

## Esercizio 3

- (a) `x(1)=0;`  
`x(2:11)=1./(10:-1:1).^2;`  
`p=polyfit(x,exp(x),10);`

(b) Dalla formula del resto abbiamo

$$|r(x)| = \prod_{i=0}^{10} (x - x_i) \frac{e(\xi)}{11!}.$$

Maggiorando ogni termine del prodotto abbiamo

$$|r(x)| < 1 * \prod_{j=10}^2 \left(1 - \frac{1}{j^2}\right) * 1 \frac{e}{11!} < \frac{e}{11!}.$$

(c) Posto  $p(x) = \sum_{i=1}^{11} p_i x^{11-i}$  la formula richiesta è

$$\int_0^1 p(x) dx = \sum_{i=1}^{11} p_i / (12 - i)$$

(d) `integrale=sum(p./(11:-1:1));`